**Витяг**

**з протоколу засідання Вченої Ради**

**Факультету інформатики та обчислювальної техніки**

**Національного технічного університету України**

**«Київський політехнічний інститут»**

**№ 6 від 25 січня 2016 року**

**Слухали:** к.т.н., в.о. зав. кафедри Технічної кібернетики Ткача Михайла Мартиновича про перезатвердження теми дисертації аспіранта Дьякова Сергія Олександровича «Динамічне керування рухомими об’єктами в умовах невизначеності в реальному часі», затвердженої на засіданні Вченої Ради НТУУ «КПІ», протокол №2 від 04.02.2013, науковий керівник к.т.н., професор кафедри Технічної кібернетики Ямпольський Л.С.

**Ухвалили:** перезатвердити тему дисертації Дьякова С.О. у наступному формулюванні: «Динамічне оперативне керування гнучкою виробничою системою в умовах невизначеності».

Голово Вченої Ради ФІОТ Павлов О.А.

Вчений секретар

Вченої Ради ФІОТ Кулаков Ю.О.